

Drehtische Rotary Stages

DRTM 40

- SYS 40 kompatibel
- verzugsarmes Aluminium
- reflexionsarm, schwarz eloxiert
- Präzisions-Vierpunktlager
- Synchron-Zahnriemenantrieb
- Drehteller mit Apertur
- Hall-Effekt-Referenzschalter
- 2-Phasen-Schrittmotor oder DC-Motor mit Encoder
- mit OWISid
- for use with SYS 40
- deformation-resistant aluminium
- reflection-poor, black anodized
- precision four point contact ball bearings
- synchronous tooth belt drive
- rotary table with aperture
- Hall-effect reference switch
- 2-phase step motor or DCmotor with encoder
- with OWISid



Die zahnriemengetriebenen Drehtische DRTM 40 erlauben, im Gegensatz zu den DMT 40, eine wesentlich höhere Drehgeschwindigkeit, jedoch mit geringerer Auflösung.

Sie können als waagrechte und senkrechte Drehachsen eingesetzt werden. Durch Präzisionskugellager und vorgespannten Riemenantrieb ist spielarme Positionierung möglich. Die DRTM 40 sind kompatibel mit SYS 40. Sie sind mit zwei verschiedenen Motorisierungen lieferbar und haben einen eingebauten Referenzschalter.

Alle Aluminiumteile haben eine hochwertige schwarze Eloxal-Schutzschicht.

The tooth belt driven DRTM 40 rotary stages allow a higher rotational speed in comparison to the DMT 40, but with less resolution.

They are suitable for both horizontal and vertical rotation axes. The precision ball bearings and the preloaded belt drives allow nearly backlash-free positioning. The DRTM 40 are for use with SYS 40. They are available with two different motorizations and have an integrated reference switch.

All aluminium parts have a top quality black anodized protective coating.

Bestellangaben/Ordering Information

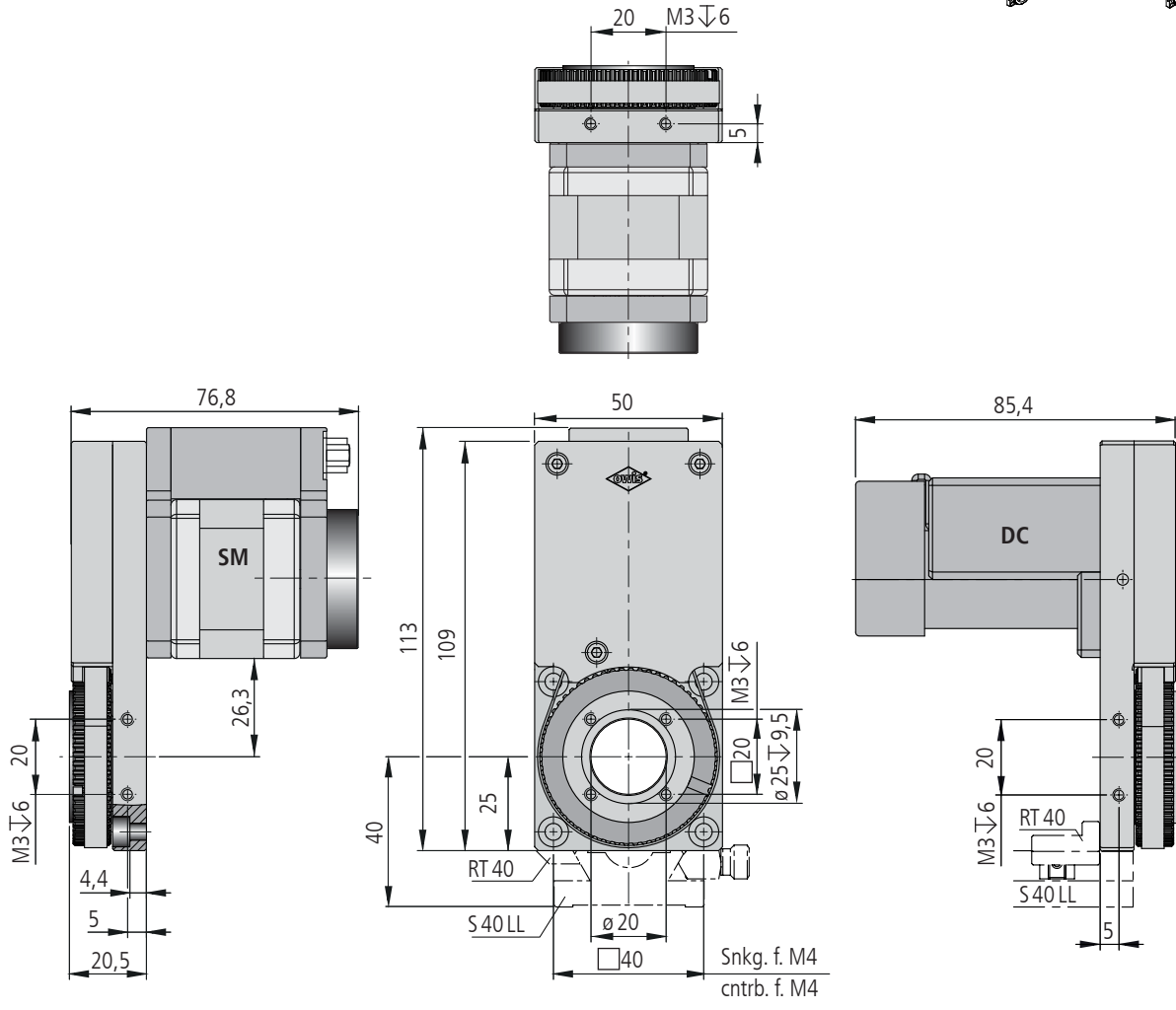
Drehtische/rotary stages

| | | | |
|--|--|-----------------|----------------------|
| mit Schrittmotor/with step motor | | Typ/type | Bestell-Nr./part no. |
| Drehteller mit Aufnahme ø 25 mm, Apertur ø 20 mm | rotary table with ø 25 mm retainer, ø 20 mm aperture | DRTM 40-D25-HSM | 44.040.256C |

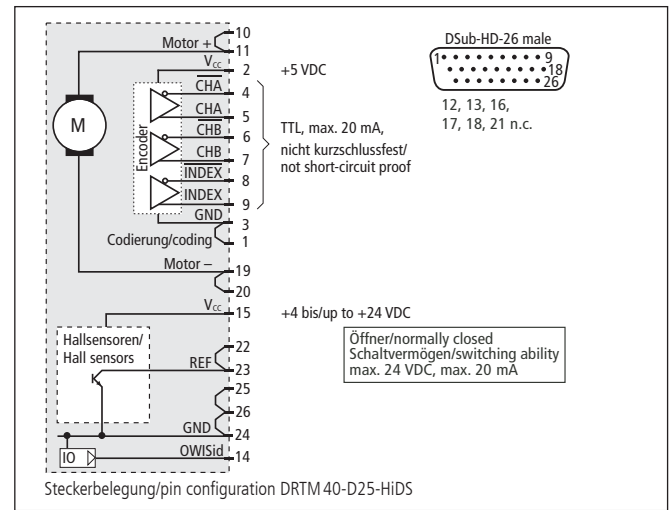
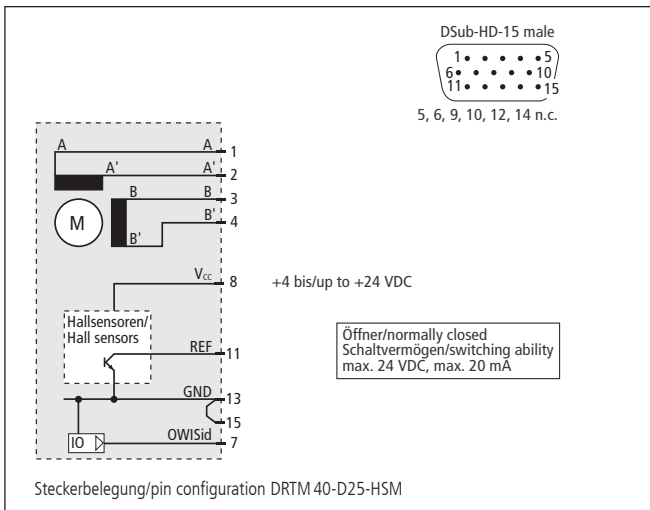
| | | | |
|--|--|------------------|----------------------|
| mit DC-Servomotor/with DC servo motor | | Typ/type | Bestell-Nr./part no. |
| Drehteller mit Aufnahme ø 25 mm, Apertur ø 20 mm | rotary table with ø 25 mm retainer, ø 20 mm aperture | DRTM 40-D25-HiDS | 44.040.25GE |

Zubehör/Accessories

| | | | |
|--|--|--|-------------|
| Reiter RT 40, 28mm, mit Rändelschraube | slide RT 40, 28 mm, with knurled screw | RT 40-20-R-DRTM 40 | 14.021.1095 |
| Fassungen für Optiken | mounts for slack optics | s. Produktinfo G / s. product info G | |
| Reduziereinsätze und Faseradapter | reduction and fibre adapters | s. Produktinfo / s. product info EINSR FASE 40 | |



DRTM 40-D25-HXXX



Technische Daten/Technical Data DRTM 40 (bei 20 °C/@ 20 °C, ohne Last/no load)

| | | Schrittmotor step motor | DC-Servomotor DC servo motor |
|---|---|----------------------------|---------------------------------|
| Rotationswinkel | angle of rotation | unbegrenzt/unlimited | |
| Wiederholfehler (bidirektional) | repeatability (bidirectional) | <0,2 ° | |
| freie Apertur | free aperture | ø 20 mm | |
| Geschwindigkeit | velocity | max. 2500 | max. 3600 °/s |
| Untersetzung | reduction | 3:1 | |
| Drehmoment | drive torque | max. 0,3 | max. 0,1 Nm |
| Tragkraft, radial | load capacity, radial | 50 N | |
| Tragkraft, axial | load capacity, axial | 50 N | |
| Rundlauf | radial runout | <10 µm | |
| Planlauf | axial runout | <10 µm | |
| Motorspannung | motor voltage | max. 50 | max. 24 V |
| Motorstrom | motor current | max. 1,5 ¹⁾ | max. 0,8 A |
| Schritte/Impulse pro Motorumdrehung | steps/pulses per motor revolution | 200 ²⁾ | 2000 |
| Gewicht | weight | ~0,6 kg | |
| Betriebsumgebungstemperatur ⁴⁾ | ambient operating temperature ⁴⁾ | +10 bis/up to +50 °C | |
| Lagerungstemperatur ⁴⁾ | storage temperature ⁴⁾ | -20 bis/up to +70 °C | |

¹⁾ pro Phase/per phase ²⁾ im Vollschrittbetrieb/in full-step mode ³⁾ pro Encoder Impuls/per encoder pulse ⁴⁾ ohne Betauung/without condensation

Alle technischen Daten sind abhängig von Einbauweise, Anwendung und eingesetzter Steuerung.
All technical data depend on orientation, application and used control.

